



ROBOQUAD™

EINE VERSCHMELZUNG VON TECHNOLOGIE UND PERSÖNLICHKEITSMERKMALEN.



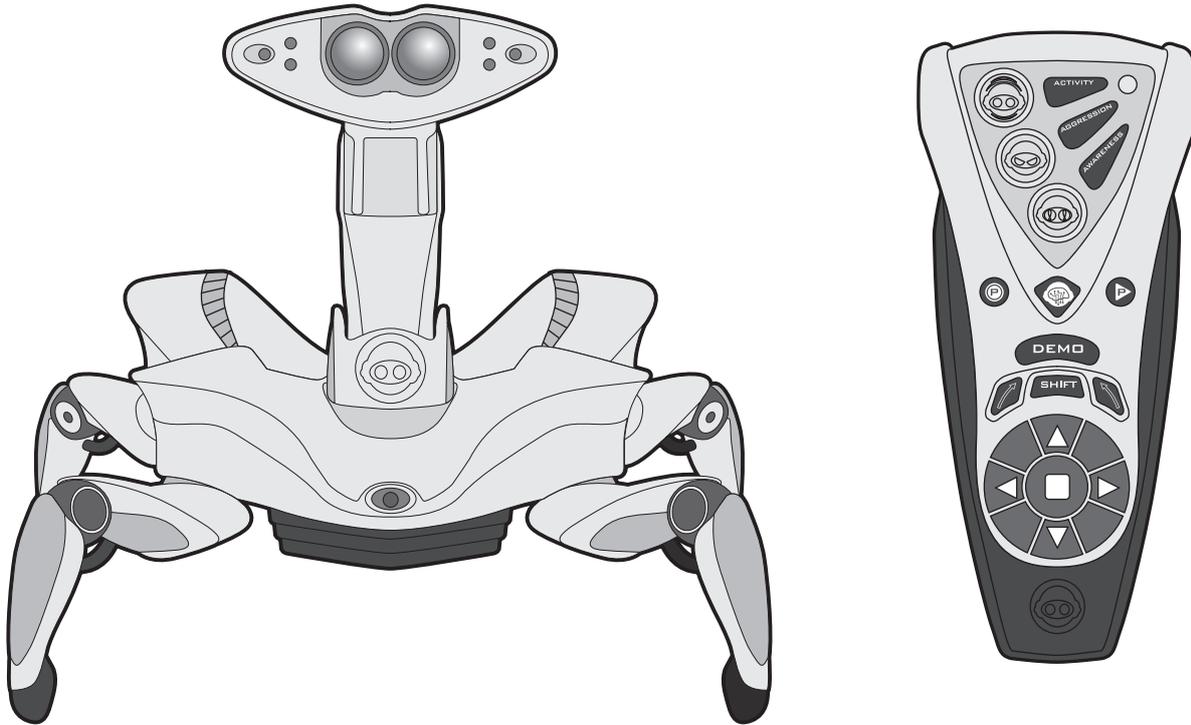
Benutzerhandbuch

Artikelnr. 8039 | Alter ab 8 J.



Wir gratulieren dir zum Kauf deines neuen Roboquad™ von Wowwee!

Lies bitte vor dem Benutzen dieses Produkts das Handbuch gründlich durch und hebe es für ein späteres Nachschlagen auf.





Willkommen	S.1	Richtungssteuerung	S.12
Inbetriebnahme	S.4	Roboquad Grundfunktionen	S.13
Angaben zu den Batterien	S.4	<i>Fachwörter</i>	
<i>Roboquad</i>		<i>Strom ein / aus</i>	
<i>Fernbedienung</i>		<i>Schlaf und Strom aus</i>	
<i>Batterie schwach</i>		<i>Anhalten und Zurücksetzen</i>	
Überblick Roboquad	S.5	Bewegungen	S.14
Überblick Fernbedienung	S.6	Umherlaufen	
Roboquad Infrarotempfangsbereich	S.7	<i>Unabhängige Beinbewegungen</i>	
Überblick über Funktionen der Fernbedienung	S.8	<i>Kopfbewegungen</i>	
Tastenübersicht		<i>Im Kreis laufen</i>	
1Shift (Umschalt-Taste)	S.9	Persönlichkeitseinstellungen	
Persönlichkeitseinstellungen		- Aktivität, Aggressivität, Aufmerksamkeit	S.15
- Aktivität, Aggressivität, Aufmerksamkeit	S.9	<i>Einführung</i>	
Programmiertaste	S.10	<i>LEDs</i>	
Selbständigkeit	S.10	<i>Aktivität</i>	
Demotaste	S.10	<i>Aggressivität</i>	
Drehtasten	S.11	<i>Aufmerksamkeit</i>	
Stopptaste	S.11		



Sensoren S.16

Lichtsensor

Geräuschsensor

Selbständigkeit S.16

Selbständigkeit

Hindernis ausweichen

Beenden der Selbständigkeit

Wächter-Modus (GUARD MODE) S.17

Wechsel in den Wächter-Modus

Wächter-Modus-Scannen

Reaktionen

Beenden des Wächter-Modus

Demos S.17

Tanz-Demo

Bewegungs-Demo

Lautstärke S.18

Scannen S.18

Einführung

Smart-scan

Scannen (links/rechts) nach den nächstgelegenen Objekten

Auf das nächstgelegene Objekt zugehen

Ausweichbewegung

Zurückschrecken

Programmieren S.19

Programmieren

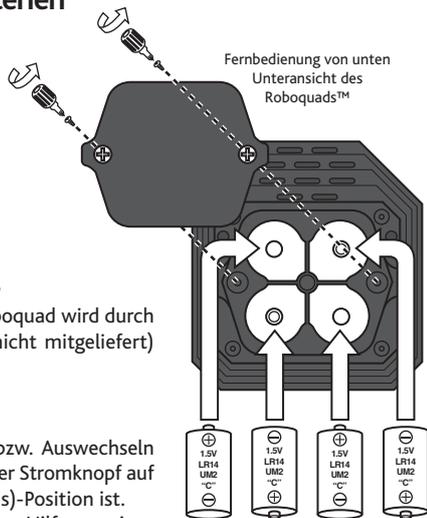
Unterstützung S.19

Inbetriebnahme

Legen Sie vor dem Benutzen die Batterien (siehe unten) in Ihren Roboquad ein, schalten ihn dann ein und probieren anschließend einige Funktionen auf der Fernbedienung aus oder lesen weiter, um mehr über die Fähigkeiten dieses freundlichen außerirdischen Eindringlings zu erfahren.

Angaben zu den Batterien

Roboquad



Hinweise zu den Batterien

Die Stromversorgung des Roboquad wird durch 4 Batterien der Größe "C" (nicht mitgeliefert) hergestellt.

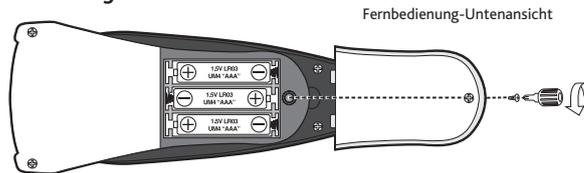
Einlegen der Batterien

1. Stellen Sie vor Einlegen bzw. Auswechseln der Batterien sicher, dass der Stromknopf auf dem Rücken in der OFF (Aus)-Position ist.
2. Nehmen Sie mit Hilfe eines Kreuzschlitzschraubenziehers (nicht mitgeliefert) die Batteriefachabdeckung ab.
3. Legen Sie die Batterien wie in der Abbildung angezeigt in den Roboquad ein.
4. Bringen Sie die Batteriefachabdeckung und Schrauben wieder an.

Batterie schwach

Wenn die Batterien des Roboquads schwach sind, dann blinken die drei Bewegungslichter. Wenn das Blinken regelmäßig ist, dann müssen alle Batterien ausgetauscht werden. In diesem Zustand reagiert er nicht auf Befehle.

Fernbedienung



Hinweise zu den Batterien

Die Stromversorgung der Fernbedienung des Roboquads wird durch drei "AAA"-Batterien hergestellt (nicht mitgeliefert).

Einlegen der Batterien

1. Nehmen Sie mit Hilfe eines Kreuzschlitzschraubenziehers (nicht mitgeliefert) die Batteriefachabdeckung ab.
2. Legen Sie die Batterien wie in der Abbildung angezeigt in die Fernbedienung ein.
3. Bringen Sie die Batteriefachabdeckung und Schrauben wieder an.

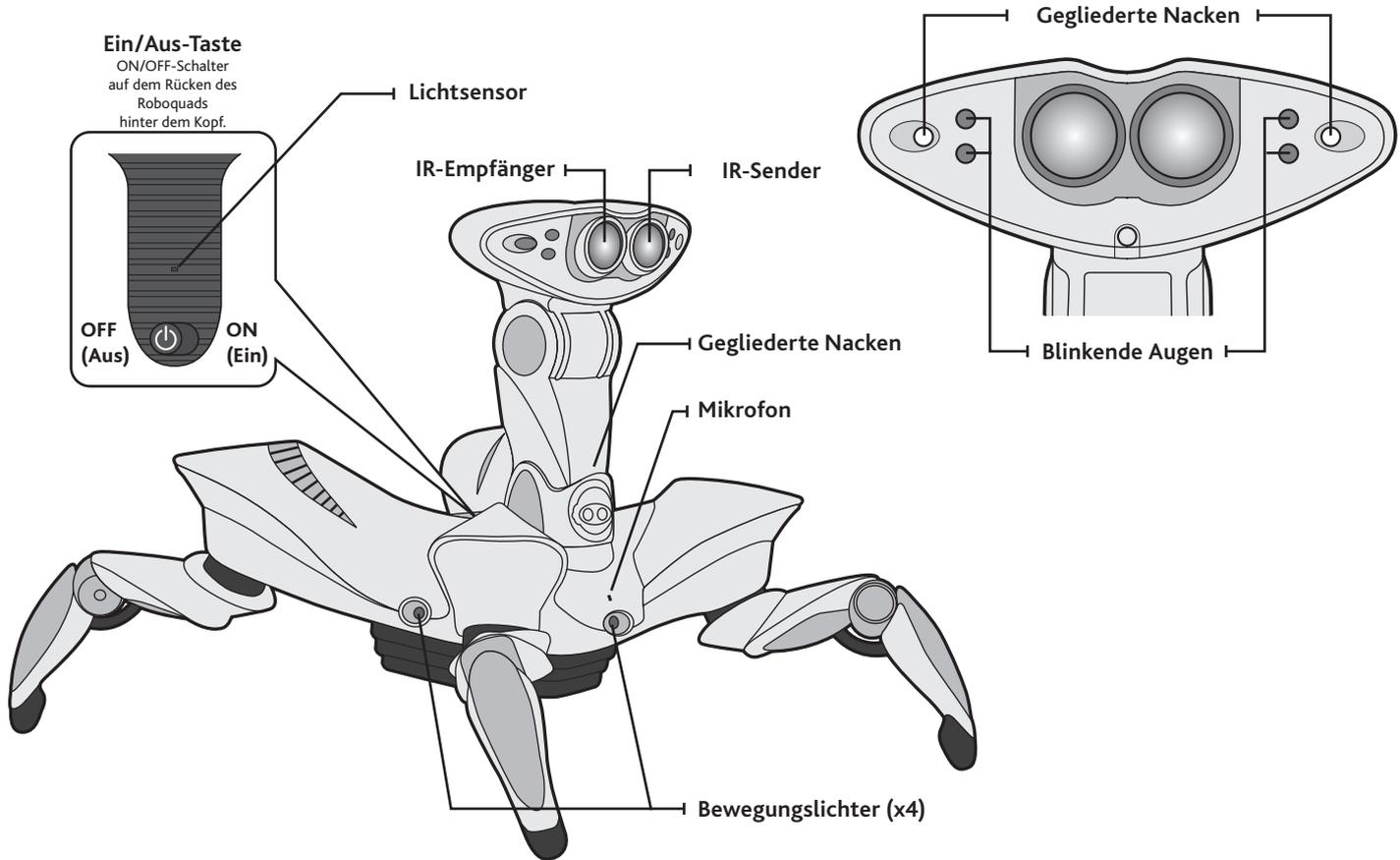
Batterie schwach

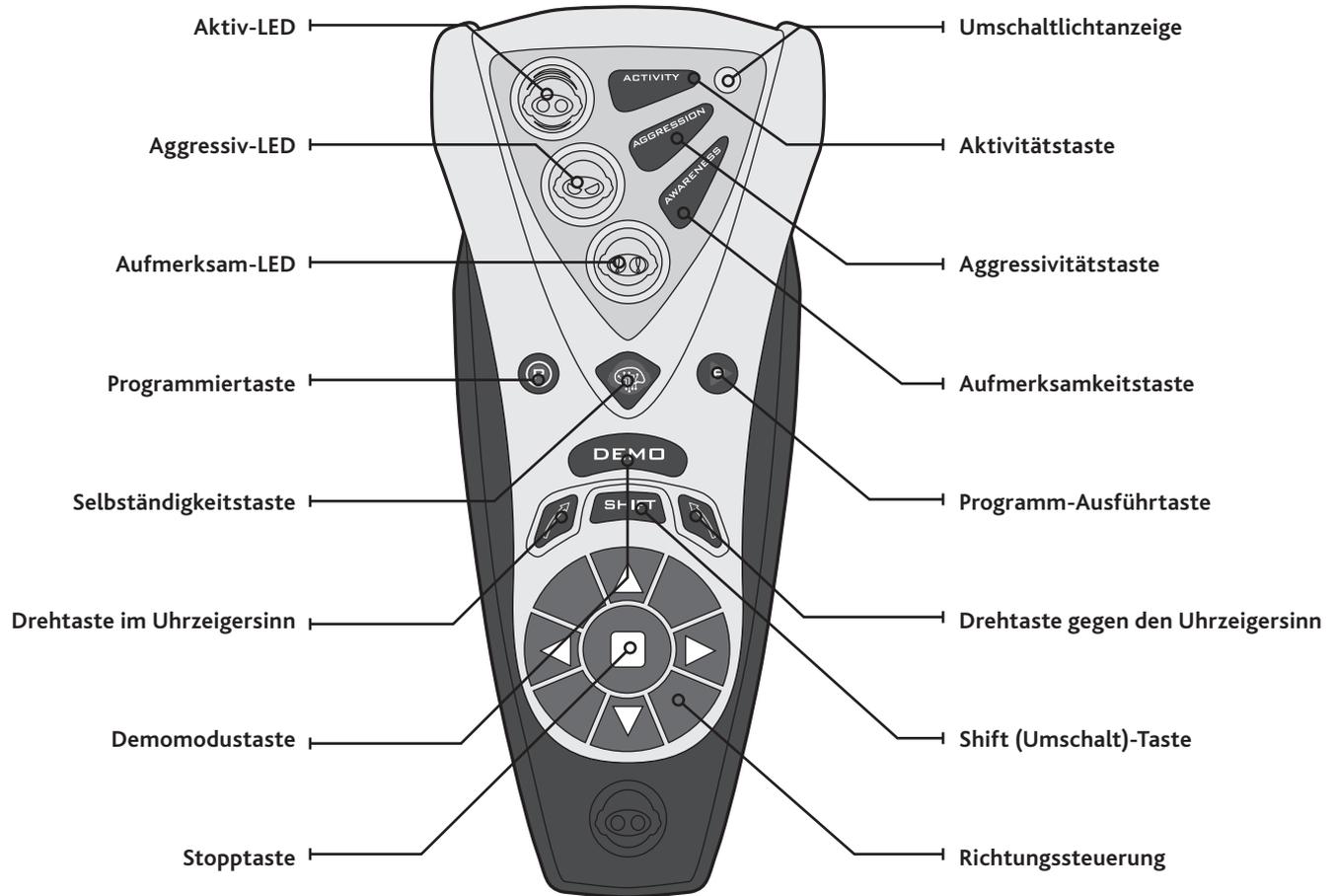
Wenn der Roboquad nicht richtig auf die Fernbedienung reagiert oder die LEDs verblissen, dann müssen Sie eventuell die Batterien erneuern.

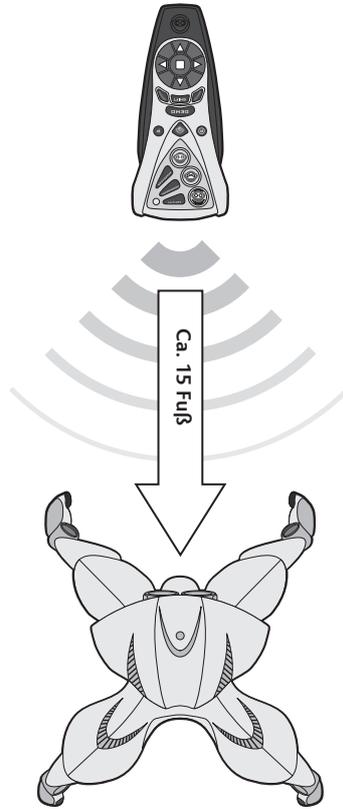
Achtung: Wichtige Informationen zu den Batterien

Achtung: Wichtige Informationen zu den Batterien

- Verwenden Sie nur neue Batterien der vorgeschriebenen Größe und des vorgeschriebenen Typs.
- Verwenden Sie nicht alte und neue Batterien, Batterien unterschiedlichen Typs [Standard (Carbon-Zink), Alkali oder Akku] oder Akkus mit unterschiedlichen Kapazitäten zusammen.
- Nehmen Sie wiederaufladbare Batterien erst aus dem Spielzeug, bevor Sie sie aufladen.
- Akkus dürfen nur von oder unter Aufsicht Erwachsener aufgeladen werden.
- Bitte verwenden Sie die richtigen Batterien und legen diese unter Beachtung der Polarität (+) und (-) ein.
- Versuchen Sie nicht Batterien aufzuladen, die nicht wiederaufladbar sind.
- Werfen Sie Batterien nicht ins Feuer.
- Wechseln Sie alle Batterien des selben Typs/der selben Marke gleichzeitig aus.
- Verursachen Sie keinen Kurzschluss an den Polen.
- Nehmen Sie leere Batterien aus dem Spielzeug heraus.
- Batterien sollten von Erwachsenen ausgetauscht werden.
- Nehmen Sie die Batterien aus dem Spielzeug, wenn für eine längere Zeit nicht damit gespielt wird.







Die maximale Reichweite der Fernbedienung des Roboquads beträgt 4,6m an der Vorderseite.

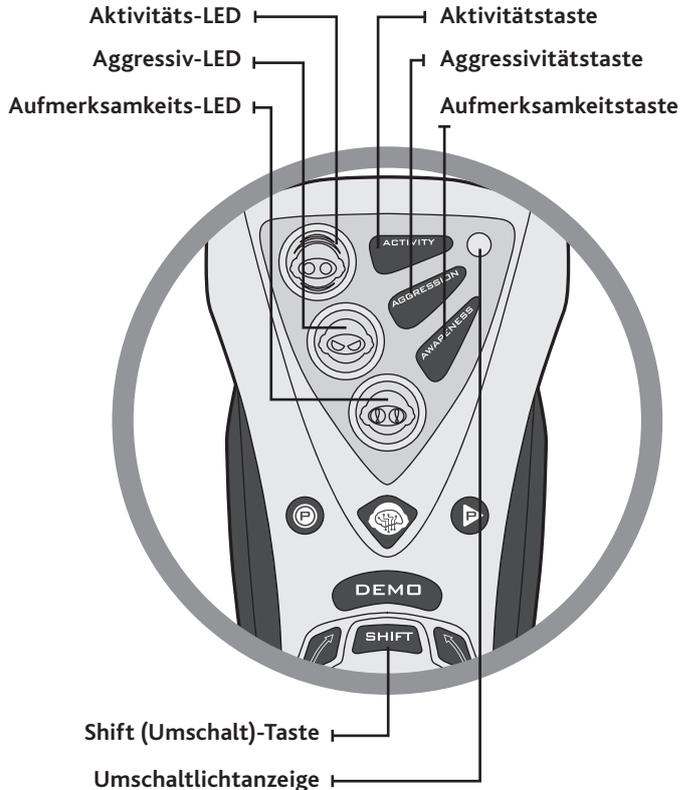
ÜBERBLICK ÜBER FUNKTIONEN DER FERNBEDIENUNG



Die Fernbedienung hat vier Stufen (siehe S.9 für weitere Details).

Stufe 1. **Nicht umgeschaltet** Stufe 2. **Umschaltung-Grün** Stufe 3. **Umschaltung-Orange** Stufe 4. **Umschaltung-Rot**

Aktivitätstaste	Aggressivitätstaste	Aufmerksamkeitstaste	Selbständigkeitstaste	Programmiertaste	Programmiertaste
Aktivitäts-Umschalter	Aggressivitäts-Umschalter	Aufmerksamkeits-Umschalter	Selbständigkeit Ein/Aus	Programmieren	Programm ausführen
Smart-scan	Brüllen	Scannen links nach dem nächstgelegenen Objekt	Wächter-Modus (GUARD MODE)	Programmierung rückgängig	Ton- & Sicht-Sensoren Ein/Aus
Zuck-BodyCon	Angreifen	Scannen rechts nach dem nächstgelegenen Objekt	Auf das nächstgelegene Objekt zugehen	Programmiertes löschen	Verwirrt-BodyCon
Aufrechte Haltung	Aggressive Haltung	Aufmerksame Haltung	Ausweichbewegung	Leiser	Lauter
Demotaste	Drehtaste im Uhrzeigersinn	Drehtaste gegen den Uhrzeigersinn	Vorwärts	Zurück	Rechts
Tanz-Demo	Dreht im Uhrzeigersinn*	Dreht gegen den Uhrzeigersinn	Läuft vorwärts*	Zurücklaufen	Krabbelgang nach rechts
Bewegungs-Demo	Im Uhrzeigersinn 4 Schritte	Gegen den Uhrzeigersinn 4 Schritte	4 Schritte vorwärts	Läuft 4 Schritte zurück	4 Schritte im Krabbelgang rechts
Bein-Check	Einzelner Schuss	Feuerstoß	Stampfender Gang	Überrascht-BodyCon	Beine rechts REIN
Flattern	Kopf im Uhrzeigersinn	Kopf gegen den Uhrzeigersinn	Kopf hoch	Kopf nieder	Beine rechts RAUS
Links	Stoptaste	Oben rechts	Oben links	Linke Vorderbein RAUS	Unten links
Krabbelgang nach links*	Stopp (zweimal antippen, um voll zurückzusetzen)	Oben rechts scharren	Oben links scharren	Links angreifenLeft	Unten links scharren
4 Schritte im Krabbelgang links	Beine zurücksetzen	Rechts angreifen	Beine rechts RAUS	Unten rechts	Links herum rollen
Beine links REIN	Voll zurücksetzen	Rechte Vorderbein REIN	Linke Vorderbein REIN	Rechte Hinterbein REIN	Linke Hinterbein REIN
Beine links RAUS	Schlafmodusumschalter	Rechte Vorderbein RAUS	Linke Vorderbein RAUS	Rechte Hinterbein RAUS	Linke Hinterbein RAUS



1. Shift (umschalten)

Umschaltstufen

Das dreifarbig LED-Umschaltlicht zeigt die momentane Umschaltstufe an. Es gibt 4 Stufen:

Stufe 1	Nicht umgeschaltet
----------------	--------------------

Stufe 2	Umschalten-Grün
----------------	-----------------

Stufe 3	Umschalten-Orange
----------------	-------------------

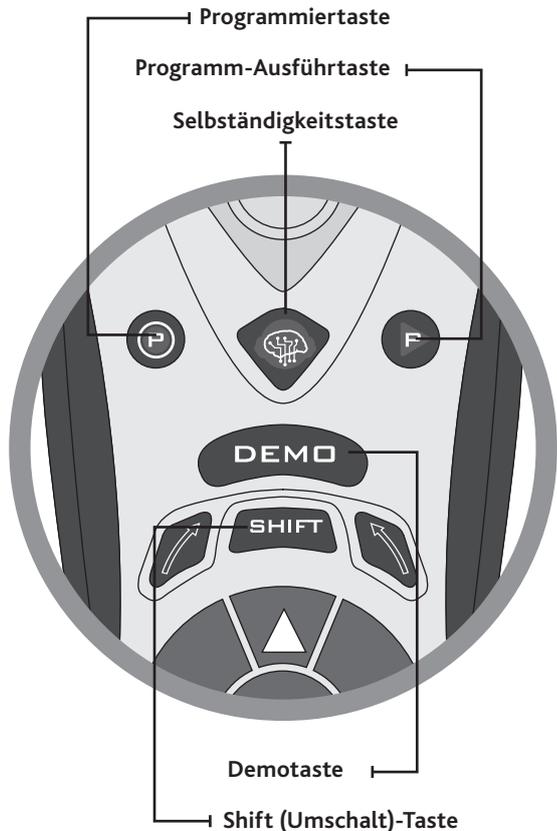
Stufe 4	Umschaltung-Rot
----------------	-----------------

Das Umschaltlicht bleibt für ungefähr 20 Sekunden nach dem letzten Drücken der Taste, wenn nicht neu auf Shift gedrückt wurde bzw. solange gedrückt wurde, bis die LED ausgeht.

2. Persönlichkeitseinstellungen - Aktivität, Aggressivität, Aufmerksamkeit

Aktivitätstaste Aggressivitätstaste Aufmerksamkeitstaste

<i>Nicht umgeschaltet</i>	<i>Aktivitäts-Umschalter</i>	<i>Aggressivitäts-Umschalter</i>	<i>Aufmerksamkeits-Umschalter</i>
Umschalten-Grün	Smart-scan	Brüllen	Links nach dem nächstgelegenen Objekt scannen
Umschalten-Orange	Zuck-BodyCon	Angreifen	Rechts nach dem nächstgelegenen Objekt scannen
Umschalten-Rot	Aufrechte Haltung	Aufrechte Haltung	Aggressive Haltung



3. Programmierertaste und Programm-Ausföhrertaste

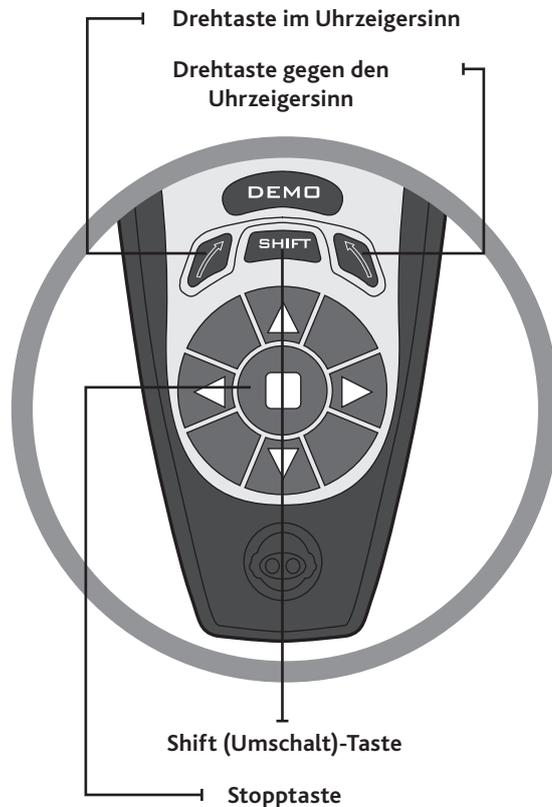
	<i>Programmierertaste</i>	<i>Programm-Ausföhrertaste</i>
<i>Nicht umgeschalte</i>	Programmieren	Programm ausföhren
<i>Umschalten-Grün</i>	Programmierung rückgängig	Ton- & Seh-Sensoren Ein/Aus On/Off
<i>Umschalten-Orange</i>	Programmiertes löschen	Verwirrt-BodyCon
<i>Selbständigkeitstaste</i>	Demotaste	Shift (Umschalt)-Taste

4. Selbständigkeit

	<i>Selbständigkeitstaste</i>
<i>Nicht umgeschaltet</i>	Selbständigkeit Ein/Ausv
<i>Umschalten-Grün</i>	Wächter-Modus (GUARD MODE)
<i>Umschalten-Orange</i>	Auf das nächstgelegene Objekt zugehen
<i>Selbständigkeitstaste</i>	Demotaste Shift (Umschalt)-Taste

5. Demotaste

	<i>Demotaste</i>
<i>Nicht umgeschaltet</i>	Tanz-Demo
<i>Umschalten-Grün</i>	Bewegungs-Demo
<i>Umschalten-Orange</i>	Bein-Check
<i>Umschalten-Rot</i>	Welle



6. Drehtasten

Drehtaste im Uhrzeigersinn Drehtaste gegen den Uhrzeigersinn

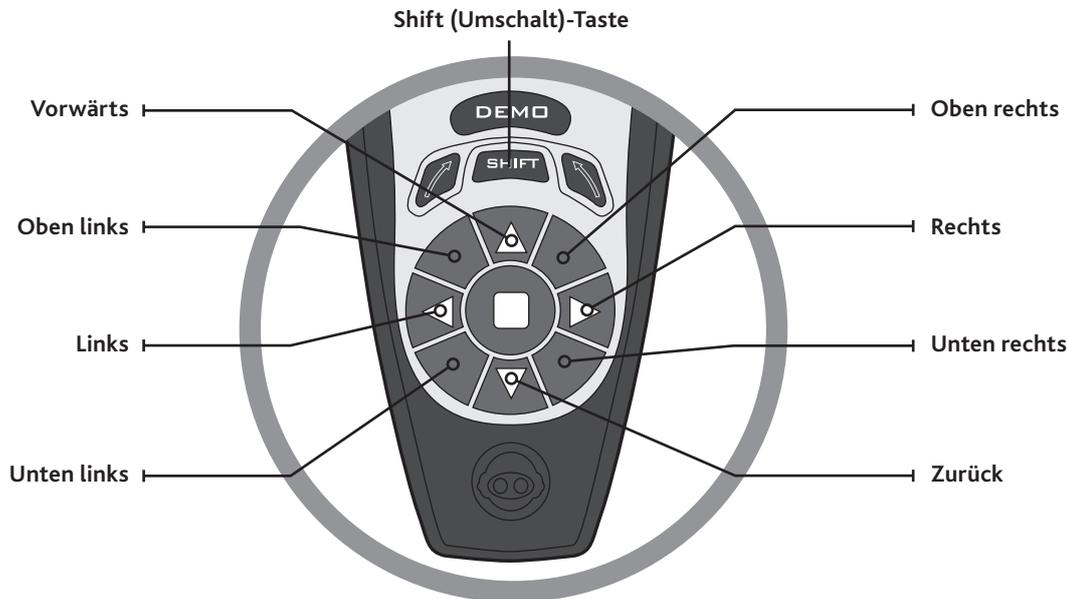
Nicht umgeschaltet	Dreht im Uhrzeigersinn*	Dreht gegen den Uhrzeigersinn
Umschalten-Grün	Im Uhrzeigersinn 4 Schritte	Gegen den Uhrzeigersinn 4 Schritte
Shift-Orange	Einzelner Schuss	Feuerstoß
Shift-Red	Head cKopf im Uhrzeigersinn	Kopf gegen den Uhrzeigersinn

** 2Gangarten. Nochmals drücken für die zweite Gangart*

7. Stopptaste

Stopptaste

Nicht umgeschaltet	Stopp (zweimal antippen, um voll zurückzusetzen)
Umschalten-Grün	Beine zurücksetzen
Umschalten-Orange	Voll zurücksetzen
Umschalten-Rot	Schlafmodus-Umschalter



8. Richtungssteuerung

	<i>Vorwärts</i>	<i>Zurück</i>	<i>Rechts</i>	<i>Links</i>	<i>Oben rechts</i>	<i>Oben links</i>	<i>Unten rechts</i>	<i>Unten links</i>
Nicht umgeschaltet	Läuft vorwärts*	Zurücklaufen	Krabbelgang nach rechts*	Krabbelgang nach links*	Oben rechts scharren	Oben links scharren	Unten rechts scharren	Unten links scharren
Umschalten-Grün	4 Schritte vorwärts	Läuft 4 Schritte zurück	4 Schritte im Krabbelgang rechts	4 Schritte im Krabbelgang links	Rechts angreifen	Links angreifen	Rechts herum rollen	Links herum rollen
Umschalten-Orange	Stampfender Gang	Überrascht-BodyCon	Beine rechts REIN	Beine links REIN	Rechte Vorderbein REIN	Linke Vorderbein REIN	Rechte Hinterbein REIN	Linke Hinterbein REIN
Umschalten-Rot	Kopf hoch	Kopf nieder	Beine rechts RAUS	Beine links RAUS	Rechte Vorderbein RAUS	Linke Vorderbein RAUS	Rechte Hinterbein RAUS	Linke Hinterbein RAUS

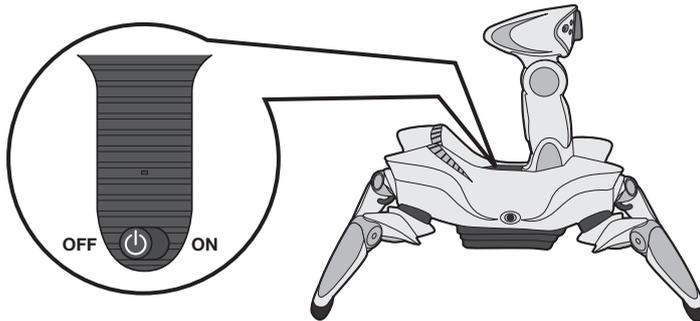
***2 Gangarten. Nochmals drücken für die zweite Gangart**

Fachwörter

Der Begriff "BodyCon" wird im Handbuch immer wieder verwendet. BodyCon steht für eine Bewegung, die mit einem spezifischen Geräusch verknüpft ist.

Strom ein / aus

Der Stromschalter des Roboquads befindet sich am Rücken. Verschiebe den Schalter, um ihn ein- oder auszuschalten.



Schlaf und Strom aus

Stoptaste

Umschalten-Rot	Schlafmodusumschalter toggle
-----------------------	------------------------------

Schlafmodus

Wenn dein Roboquad für 5 Minuten kein Signal von der Fernbedienung empfängt, dann fällt er in den Schlafmodus.

Schlafmodusumschalter

Du kannst den Roboquad manuell in den Schlaf-Modus stellen, indem du auf die Schlafmodus-Tastenkombination drückst. Drücke einmal, um den Roboquad in den Schlafmodus zu überführen. Drücke unabhängig von der Umschaltstufe auf die Stoptaste, um den Roboquad aufzuwecken (dabei wird keine Programmierung des Benutzers beeinflusst).

Ausschalten

Der Roboquad schaltet sich automatisch aus und vergisst nach etwa 24 Stunden im Schlafmodus alle Einstellungen des Benutzers.

Anhalten und Zurücksetzen

Stoptaste

Nicht umgeschaltet	Stopp (zweimal antippen, um voll zurückzusetzen)
Umschalten-Grün	Beine zurücksetzen
Umschalten-Orange	Voll zurücksetzen

Stopp

Drücke auf diese Taste, um Roboquad bei seiner momentanen Aktion zu stoppen. Drücke innerhalb von 6 Sekunden erneut, wenn du den Roboquad auf die Ausgangsstellung zurückgesetzt haben möchtest.

Zurücksetzen

Beine zurücksetzen

Die Beine des Roboquads werden in die Ausgangsstellung zurückgesetzt.

Voll zurücksetzen

Die Beine und der Kopf des Roboquads werden in die Ausgangsstellung zurückgesetzt.

Dies erreichst du auch durch zweimaliges Antippen der Stoptaste.

Zucken

Bei hoch eingestellter Aktivität zuckt der Roboquad beim Zurücksetzen.



	Vorwärts	Zurück	Rechts	Links	Oben rechts	Oben links	Unten rechts	Unten links
Nicht umgeschaltet	Läuft vorwärts*	Zurücklaufen	Krabbelgang nach rechts*	LKrabbelgang nach links*	Oben rechts scharren	Oben links scharren	Unten rechts scharren	Unten links scharren
Umschalten-Grün	4 Schritte vorwärts	Läuft 4 Schritte zurück	4 Schritte im Krabbelgang rechts	4 Schritte im Krabbelgang links	Rechts angreifen	Links angreifen	Rechts herum rollen	Links herum rollen
Umschalten-Orange	Stampfender Gang	Überrascht-BodyCon	Beine links REIN	Beine links REIN	Rechte Vorderbein REIN	Linke Vorderbein REIN	Rechte Hinterbein REIN	Linke Hinterbein REIN
Umschalten-Rot	Kopf hoch	Kopf nieder	Beine links REIN	Beine links REIN	Rechte Vorderbein RAUS	Linke Vorderbein RAUS	Rechte Hinterbein RAUS	Linke Hinterbein RAUS

*2Gangarten. Nochmals drücken für die zweite Gangart

Im Uhrzeigersinn-Taste Gegen den Uhrzeigersinn-Taste

Nicht umgeschaltet	Dreht im Uhrzeigersinn	Dreht gegen den Uhrzeigersinn
Umschalten-Grün	Im Uhrzeigersinn 4 Schritte*	Gegen den Uhrzeigersinn 4 Schritte*
Umschalten-Rot	kopf links	kopf rechts

*2 Gangarten. Nochmals drücken für die zweite Gangart

Umherlaufen

Du kannst den Roboquad in viele verschiedene Richtungen laufen lassen, indem du im nicht-umgeschalteten Zustand oder im Umschalt-Grün-Zustand auf die 4 Richtungsfelder (vorwärts, rückwärts, links und rechts) drückst.

Ändern der Gangart

Bewegt sich der Roboquad vorwärts, rückwärts, links, rechts oder rotiert nach links oder rechts, dann drücke zum Wechseln in die nächste Gangart nochmals auf die selbe Taste. Mit jedem Drücken schaltest du zwischen den beiden Gangarten des Roboquads um

Hinweis: Am Ende des Bewegungsablaufs wird der Roboquad voll zurückgesetzt.

Unabhängige Beinbewegungen

Lass die Beine von Roboquad sich mit Hilfe des Richtungsfelds paarweise bewegen (beide links oder beide rechts) oder unabhängig.

VORSICHT: Wenn du alle Beine unter dem Roboquad sich bewegen lass, dann kann es vorkommen, dass der Roboquad aus der Balance gerät.

Kopfbewegungen

Bei Umschalten-Rot wird durch Drücken der Vorwärts- und Rückwärtstasten der Kopf vom Roboquad hoch und runter bewegt. Die Tasten zum Drehen im bzw. gegen den Uhrzeigersinn lassen seinen Kopf nach links oder rechts drehen.

Im Kreis laufen

Im nicht-umgeschalteten Zustand dreht sich der Roboquad durch Drücken auf die Drehtasten im Uhrzeigersinn bzw. gegen den Uhrzeigersinn. Durch Drücken auf die selbe Richtungstaste kannst du zwischen den zwei Geschwindigkeiten umhersalten.

Hinweis: Nach der Drehbewegung geht der Roboquad in die Grundstellung

Bei Umschalten-Grün bewirkt die selbe Taste, dass der Roboquad sich nur vier Schritte weit dreht.

Zustandstasten

	<i>Aktivitätstaste</i>	<i>Aggressivitätstaste</i>	<i>Aufmerksamkeitstaste</i>
Nicht umgeschaltet	Aktivitätsumschalter	Aggressivitätsumschalter	Aufmerksamkeitsumschalter

Einführung

Seine Reaktionen unterscheiden sich in Abhängigkeit der drei Persönlichkeitseinstellungen (Aktiv, Aggressiv und Aufmerksam), die du mit der Fernbedienung einstellen kannst.

LEDs

Jede Persönlichkeitseinstellung hat eine eigene dreifarbige LED.

Du kannst auf jede beliebige Zustandstaste drücken, um die Zustandsleuchten zu aktivieren. Hierdurch kannst du jedoch nur zwischen den Persönlichkeitstasten-Zuständen umherschalten.

Die dreifarbiges LEDs zeigen den momentanen Zustand der Persönlichkeitseinstellung an.

Die Farben zur Einstellung sind:

- **Grün** = Niedrig
- **Orange** = Mittel
- **Rot** = Hoch

Die Persönlichkeitseinstellungen kehren zur Grundeinstellung zurück, wenn die Fernbedienung ausgeschaltet ist bzw. die Batterien ausgewechselt werden..

In der Standardeinstellung sind alle Persönlichkeitsmerkmale auf niedrig gestellt.

Die Persönlichkeit des Roboquads verändert sich, wenn die Persönlichkeitstasten auf der Fernbedienung gedrückt werden.

Wenn der Roboquad das Signal nicht empfängt, dann ist für die Fernbedienung dennoch die Änderung hergestellt, obwohl sich die Persönlichkeit tatsächlich nicht geändert hat..

In einem solchen Fall bringt der Roboquad seine Persönlichkeit beim nächsten Drücken auf eine Persönlichkeitstaste selber auf den neuesten Stand, sofern er das Signal empfängt.

Aktivität

Mit dieser Taste wird durch die Aktivitätszustände der Persönlichkeitseinstellung des Roboquads umgeschaltet.

Dies beeinflusst in erster Linie seinen Selbständigkeitsmodus.

Bei einem hohen Aktivitätsniveau wendet der Roboquad mehr Zeit auf, Erkundungen im Selbständigkeitsmodus vorzunehmen.

Ein niedrigeres Niveau lässt ihn im Selbständigkeitsmodus gefügiger werden.

Aggressivität

Mit dieser Taste wird durch die Aggressivitätszustände der Persönlichkeitseinstellung des Roboquads umgeschaltet.

Dies beeinflusst, in wie weit er auf die Stimulation eines Sensors reagiert. Bei einem hohen Aggressivitätsniveau reagiert der Roboquad häufiger aggressiv.

Bei einem niedrigeren Niveau ist er nervöser.

Aufmerksamkeit

Mit dieser Taste wird durch die Aufmerksamkeitszustände der Persönlichkeitseinstellung des Roboquads umgeschaltet.

Dies beeinflusst den Scanbereich und die Häufigkeit im Selbständigkeitsmodus.

Bei einem hohen Aufmerksamkeitsniveau scannt der Roboquad weitere Strecken nach Hindernissen und hat einen weiterreichenden Wächter-Modus und Smart-scan.

Er verwendet auch mehr Zeit zum Scannen im Selbständigkeitsmodus.

Bei einem niedrigeren Niveau ist sein Scanbereich kleiner.



Sensoren

Hinweis: Siehe bitte unter "Scannen" auf Seite 18 für weitere Informationen zum Sichtfeld des Roboquads nach.

Programm-Ausföhr taste

Umschalten-Grün

Ton- & Seh-Sensoren Ein/Aus simultan

Mit dieser Taste schaltest du die Geräusch- und Sichtsensoren gleichzeitig ein oder aus. Du kannst die Sensoren nicht einzeln ausschalten, selbst wenn der Roboquad seine Sensoren bei zu großer Ablenkung durch Geräusche oder Sichtindrücke ausschaltet.

Lichtsensor

Der Roboquad reagiert auf Änderungen des Umgebungslichts. Die Reaktion ist abhängig von den Persönlichkeitseinstellungen.

Änderungen in den Lichtverhältnissen führen immer zu einer Unterbrechung dessen, was der Roboquad gerade macht, mit den Ausnahmen:

- Programmiermodus
- Programm ausführen
- Wächtermodus (GUARD MODE)

Geräuschsensor

Der Roboquad reagiert auf grelle Geräusche, wenn seine Geräuschsensoren eingeschaltet sind und er sich nicht gerade bewegt.

Der Geräuschsensor des Roboquads ist unter folgenden Umständen an:

- Im Selbständigkeitsmodus, während er Pause macht
- Wächtermodus (wenn er sich nicht bewegt)
- Normalmodus (wenn er sich nicht bewegt)

Wenn der Roboquad ein Geräusch erkennt, dann reagiert er mit einem Zuhör-BodyCon.

Er untersucht daraufhin den nächstgelegenen Gegenstand (siehe "Scannen" auf S.18) und reagiert entsprechend den Persönlichkeitseinstellungen, wenn ein Gegenstand erkannt wird.

Ein ständiges Auslösen des Geräuschsensors des Roboquads fünf Mal hintereinander führt zum Ausschalten des Geräusch- und Sichtsensors.

Selbständigkeit

Selbständigkeitstaste

Nicht umgeschaltet

Selbständigkeit Ein/Aus

Selbständigkeit

Die Selbständigkeitstaste des Roboquads schaltet den Selbständigkeits-Modus ein und aus.

Im Selbständigkeits-Modus wandert der Roboquad durch sein Umfeld, scannt und umgeht Hindernisse.

Hindernis ausweichen

Ist die Aufmerksamkeit und Aktivität des Roboquad hoch, dann sucht er einen Ausweg, wenn er durch ein Hindernis blockiert wird. Anschließend streift er wieder umher.

Wenn er drei Mal hintereinander geblockt wird, dann gibt er einen frustrierten Ton von sich.

Beenden der Selbständigkeit

Durch Drücken irgendeiner Taste mit Ausnahme der Aktivitäts- Aggressivitäts- und Aufmerksamkeitstaste, verlässt der Roboquad den Selbständigkeits-Mode.

Wächtermodus (GUARD MODE)

Selbständigkeitstaste

Selbständigkeitstaste

Umschalten-Grün

Wechsel in den Wächter-Modus

Durch Drücken der Selbständigkeitstaste bei Umschalten-Grün gelangt der Roboquad in den Wächter-Modus. Er begibt sich in die Aufmerksam-Haltung, um eine Störung zu suchen oder zu hören.

Im Wächtermodus gibt dir der Roboquad etwas Zeit (etwa 7 Sekunden), um den Platz zu verlassen, bevor er ganz in den Wächtermodus schaltet. Das macht er, indem er rückwärts zählt und einen Eintritts-Warnton abgibt.

Wächtermodus-Scannen

Die Aufmerksamkeitsstufe bestimmt die Häufigkeit des Scannens im Wächtermodus:

- **Niedrige Aufmerksamkeit:**
 - Der Scanner hat nur einen kurzen Bereich.
 - Der Kopf bleibt unbewegt
- **Mittlere Aufmerksamkeit:**
 - Der Scanner hat nur einen mittleren Bereich.
 - Der Kopf scannt immer wieder vor und zurück.
- **Hohe Aufmerksamkeit:**
 - Der Scanner hat den maximalen Bereich.
 - Der Kopf scannt immer wieder vor und zurück.
 - Der Roboquad dreht gelegentlich um und schaut in eine andere Richtung.

Der Schallwellensensor ist im Wächtermodus eingeschaltet, wann immer der Roboquad sich nicht bewegt.

Reaktionen

Der Roboquad reagiert auf alle Geräusche oder die Anwesenheit eines Objektes innerhalb seines Scanbereichs.

Hat der Roboquad ein Programm gespeichert, dann führt er das Programm aus, wenn er gestört wird. Ist kein Programm im Roboquad gespeichert, dann reagiert er gemäß den Standardreaktionen innerhalb der Aggressionsstufe, in der er sich befindet.

Wird die Aggressivitäts- oder Aufmerksamkeitsstufe geändert, während der Roboquad im Wächtermodus ist, dann wird die Scanroutine bzw. werden die Standardreaktionen ohne Beenden des Wächtermodus aktualisiert.

Beenden des Wächtermodus

Der Roboquad kann den Wächtermodus auf 4 verschiedene Weisen verlassen:

1. während des Wächtermodus durch Drücken auf die Stopptaste.
2. wenn er 10 Mal hintereinander gestört wird.
3. nach 20 Minuten und Wechseln in den Schlaf-Modus.
4. eventuell durch das Programmieren einer Demo im Programmier-Modus, nachdem die Demo durchgeführt wurde..

Demos

Demotaste

Nicht umgeschaltet	Tanz-Demo
Umschalten-Grün	Bewegungs-Demo

Tanz-Demo

Der Roboquad führt seine Tanz-Demo vor.

Bewegungs-Demo

Der Roboquad führt eine Reihe von Bewegungsdemonstrationen vor.



Lautstärke

Programmiertaste Programm-Ausföhrstaste

Umschalten-Rot	Leiser	Lauter
-----------------------	--------	--------

Die Lautstärke des Roboquads kann mit Hilfe der Programmiertasten in Umschalten-Rot eingestellt werden.

Es gibt 4 Lautstärkeeinstellungen: Stumm, leise, mittel, laut.

Beim Einschalten ist die Standardlautstärke des Roboquads auf laut eingestellt.

Scannen

	Aktivitätstaste	Aufmerksamkeitstaste	Selbständigkeitstaste
Umschalten-Grün	Smart-scan	Links nach dem nächstgelegenen Objekt scannen	
Umschalten-Orange		Rechts nach dem nächstgelegenen Objekt scannen	Auf das nächstgelegene Objekt zugehen
Umschalten-Rot			Ausweichbewegung

Einföhrung

Das "deep IR scanner"-Erkennungssystem des Roboquads erlaubt ihm, 6 verschiedene Scanbereiche wahrzunehmen, die von direkt vor dem Gesicht bis ca. 1m Entfernung reichen.

Der Roboquad hat mehrere verschiedene Sequenzen, nach denen er vorgeht, um Entfernungen, Hindernisse und Gefahren einzuschätzen.

In diesem Abschnitt wird behandelt, wie der Roboquad die Scansequenzen nutzt.

Hinweis: Das Scannen dauert nicht so lange wie normal, wenn der Roboquad im Programmiermodus ist.

Smart-scan

Roboquad geht in seine Aktiv/Hoch-Haltung und macht einen ersten Scandurchgang. Er macht weitere Scandurchgänge durch, und wenn sich etwas in seinem Sichtfeld seit dem ersten Scandurchgang verändert hat (d.h. etwas erschienen oder verschwunden ist), dann reagiert er entsprechend der Aggressivitäts- und Aktivitätsstufe.

Da es sich um ein persönlichkeitsabhängiges Scannen handelt (er macht es häufig im Selbständigkeitsmodus), reagiert er manchmal auf Objekte, die nicht neu erschienen sind oder verschwunden sind. Das vor allem dann, wenn die Aufmerksamkeit auf "high".

Scan" (links/rechts) naher Objekt gestellt ist

Bei dieser Scanmethode schaut der Roboquad nach den nächstgelegenen Objekten und dreht sich in dessen Richtung. Er beginnt mit dem Scanner für den mittleren Bereich von einer Seite zur anderen Seite zu scannen. Den Kopf hält er dabei zuerst in der Mitte. Wenn er etwas erkennt, dann nimmt er es mit einem Nicken des Kopfes wahr und dreht sich bei Bedarf in diese Richtung. Ist das Objekt direkt vor ihm, dann bleibt er bewegungslos.

Auf das nächstgelegene Objekt zugehen

Der Roboquad scant seine Umgebung und bewegt seinen Kopf vor und zurück, um das nächstgelegene Objekt zu finden. Er macht einige Scandurchgänge, wobei der Scanbereich mit jedem Durchgang zunimmt. Wenn er etwas findet, dann dreht er sich, geht darauf zu und hält kurz davor an.

Ausweichbewegung

Der Roboquad scannt rundum, um den einfachsten Ausweg ausfindig zu machen. Der Ton, der zu hören ist, ist eine Rückkopplung der IR-Reflektierung von allem, was er sieht. Er wählt den größten Freiraum und bewegt sich in diese Richtung. Wenn er keine Lücken findet, dann dreht er sich um und beginnt auf der Rückseite zu scannen.

Bei mittlerer oder hoher Aufmerksamkeit sucht er beim Treffen auf Hindernissen vermehrt durch Scannen einen Ausweg.

Zurückschrecken

Der Roboquad schreckt zurück, wenn ein Objekt schnell auf das Gesicht zukommt. Er schreckt im normalen Modus zurück, aber auch, wenn er sich vorwärts bewegt. Wenn der Roboquad zurückschreckt, dann hat er eine entsprechende Reaktion. Wann immer er zurückschreckt, geht er in die Ausgangsstellung und beginnt dann von neuem. Wenn der Roboquad 3 Mal hintereinander zurückschreckt, dann schaltet er seine Geräusch- und Sichtsensoren aus.

Programmieren

	<i>Programmiertaste</i>	<i>Programm-Ausföhrtaste</i>
Nicht umgeschaltet	Programmieren	Programm ausführen
Umschalten-Grün	Programmierung rückgängig*	
Umschalten-Orange	Programmierung rückgängig*	

* **Löscht den letzten Befehl aus dem Programm**

Programmieren

Aufrufen des Programmier-Modus

Drücken Sie auf die programmiertaste, um in den Programmier-Modus zu gelangen. Der Roboquad ist dann soweit, sich an deine Befehlseingaben zu erinnern.

Programmieren des Roboquad

Dem Roboquad können bis zu 40 Befehle eingegeben werden. Der Roboquad macht für jeden eingegebenen Befehl die entsprechende Bewegung und bestätigt es mit einem "Bestätigungston". Der Roboquad fügt jeden neuen Befehl, den ihr ihm eingegeben habt, an das Ende der Programmiersequenz hinzu. Drücke auf die Programmtaste in Umschalt-Grün, um den letzten Befehl zu löschen.

Löschen eines Programms

Das gesamte Programm kann gelöscht werden, indem die programmiertaste in Umschalt-Orange gedrückt wird.

Die folgenden Funktionen bekommen eine andere Funktion, wenn sie in ein Programm integriert werden:

- **Stopp wird in einem Programm zu einer Pause**
- **Im Programmiermodus werden die Rundgänge auf 8 Schritte reduziert**
- **Die Scanfunktionen haben weniger Scandurchgänge**

Folgende Funktionen können nicht in ein Programm integriert werden:

- **Selbständigkeit**
- **Wächtermodus (GUARD MODE)**
- **Smart-scan**
- **Lautstärkeregelung**
- **Schlafmodus**
- **Sensor ein / aus**
- **Persönlichkeitszustandsstufentaste**
(Die Stufen auf der Fernbedienung ändern sich nicht im Programmiermodus)
- **Eine Programmierfunktion**

Ausführen des Programms

Der Benutzer kann ein Programm zu jeder beliebigen Zeit durch Drücken auf Programm ausführen aufrufen. Wenn ein Programm nicht vorhanden ist, dann antwortet der Roboquad mit einem "Verneinungston" auf diese Aufforderung.

Beenden des Programmiermodus

Durch Drücken auf die Programm-Ausföhrtaste verlässt der Roboquad den Programmiermodus und führt das Programm, wenn eines gespeichert wurde, aus.

Der Roboquad verlässt den Programmiermodus automatisch nach ungefähr 20 Sekunden, nachdem der letzte Programmierbefehl eingegeben wurde. Wurde kein Befehl eingegeben, dann geht der Roboquad wieder in den Normalmodus.

Wurde ein Befehl eingegeben, dann führt der Roboquad diese Eingabe aus.

Hinweis: Der Programmspeicher wird geleert, wenn der Roboquad ausgeschaltet wird oder der Roboquad sich nach etwa 24 Stunden im Schlafmodus den Strom abschaltet.

Unterstützung

Solltest du noch Fragen zum Roboquad haben, die hier nicht beantwortet wurden, dann geh zur offiziellen Roboquad Website und schau nach weiteren Informationen und den häufig gefragten Fragen und Antworten: www.roboquadonline.com

VORSICHT

Ihre Betriebsbefugnis für dieses Gerät kann durch Änderungen oder Modifikationen des Gerätes ohne ausdrückliche Zustimmung von der für die Einhaltung zuständigen Seite ungültig werden.

HINWEIS

Dieses Gerät wurde geprüft und hat sich als mit den Grenzwerten für ein Digitalgerät der Klasse B gemäß Teil 15 der Bestimmungen der amerikanischen Bundesbehörde für das Fernmeldewesen FCC (Federal Communications Commission) konform erwiesen. Diese Grenzwerte stellen einen angemessenen Schutz gegen schädliche Funkstörungen innerhalb von Wohngebäuden sicher.

Dieses Gerät erzeugt und verwendet Hochfrequenzenergie, die ausgestrahlt werden kann und bei unsachgemäßer, nicht der Anleitung des Herstellers entsprechender Installation und Verwendung schädliche Störungen des Rundfunkempfangs verursachen kann. Es gibt jedoch keine Garantie, dass bei einer bestimmten Installation keine Störungen auftreten.

Kommt es durch das Gerät zu Störungen im Radio- oder Fernsehempfang, was sich durch Ein- und Ausschalten des Geräts

überprüfen lässt, sollte der Benutzer versuchen, die Störung durch eine oder mehrere der folgenden Maßnahmen zu beheben:

- Richten Sie Ihre Empfangsantenne neu aus, oder stellen Sie sie an einem anderen Ort auf.
- Vergrößern Sie den Abstand zwischen dem Gerät und dem Empfänger.
- Schließen Sie das Gerät an eine Steckdose an, die nicht von demselben Stromkreis wie die Steckdose des Empfängers versorgt wird.
- Wenden Sie sich an den Händler oder einen erfahrenen Radio-/Fernsehtechniker.



Hergestellt und vertrieben von

© 2007 Wowwee Limited.

Produktnamen, Kennzeichen und Logos sind Handelsmarken oder registrierte Handelsmarken von Wowwee Limited. Alle Rechte vorbehalten.

Wowwee (Büro in Asien) Unit 301A-C, 92 Granville RoadT.
S.T. East, Hong Kong

Wowwee (Büro in Nordamerika) Wowwee Group
Company6600 Decarie, Suite 200 Montreal, QuebecH3X
2K4, Kanada

Konsumenten-Hotline: 1-800-310-3033
Kundendienst-E-Mail: support@wowwee.com
www.wowwee.com

Wir empfehlen Ihnen unsere Adresse für einen späteren Gebrauch aufzubewahren. Das Produkt und die Farbe kann variieren.
Verpackung in China gedruckt.
Das Produkt ist wegen der Erstickungsgefahr durch kleine Teile nicht für Kinder unter 3 Jahre geeignet.

IN CHINA HERGESTELLT.

8039US01FLA

